(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-87766 (P2000-87766A)

(43)公開日 平成12年3月28日(2000.3.28)

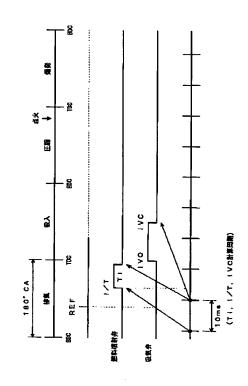
(51) Int.Cl. ⁷		識別記号	FΙ				テーマコート*(参考)
F 0 2 D	13/02		F 0 2 D 13/	3/02		D	3G084
F01L	9/04		F01L 9/	0/04		Α	3G092
F 0 2 D	41/04	3 2 0	F02D 41/	/04		320	3G301
		3 2 5				325A	
	41/18		41/	1/18		Z	
		審査	請求 未請求 請求項の	の数8	OL	(全 8 頁)	最終頁に続く
(21)出願番号		特願平 10-253806	(-,	00000399		式会社	
(22)出顧日		平成10年9月8日(1998.9.8)				市神奈川区宝	町2番地
		, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,					
			i			市神奈川区宝	町2番地 日産
				自動車構	会泛	社内	
			(72)発明者 〕	藤原 啓	扴		
			;	神奈川県	横浜	市神奈川区宝	町2番地 日産
				自動車構	会大	社内	
			(74)代理人	10007833	30		
				弁理士	笹島	富二雄	
						·	最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 可変動弁エンジンの制御装置

(57) 【要約】

【課題】 吸気弁の閉弁時期を制御して吸入空気量を制御する場合に、燃料噴射量の制御と吸気弁閉時期の制御とを確実に同期させて、空燃比の制御精度を向上させる。

【解決手段】 10ms毎に、エンジン運転条件に基づいて、燃料噴射量Ti及び燃料噴射時期I/Tを算出し、同時に吸気弁閉時期IVCを算出する。そして、クランク角センサの基準クランク角信号REFによって、燃料噴射時期I/Tをそのときに最新に算出されている燃料噴射時期によって確定する。そして、燃料噴射時期I/Tにて、燃料噴射量Tiをそのときに最新に算出されている燃料噴射量によって確定すると同時に、吸気弁閉時期IVCをそのときに最新に算出されている吸気弁閉時期IVCをそのときに最新に算出されている吸気弁閉時期IVCをそのときに最新に算出されている吸気弁閉時期IVCをそのときに最新に算出されている吸気弁閉時期によって確定する。



10

1

【特許請求の範囲】

【請求項1】エンジン運転条件に基づいて燃料噴射量を 算出する燃料噴射量算出手段と、エンジン運転条件に基 づいて燃料噴射時期を算出する燃料噴射時期算出手段と を備えて、これらにより燃料噴射弁の燃料噴射を制御す る一方、

エンジン運転条件に基づいて吸気弁閉時期を算出する吸 気弁閉時期算出手段を備えて、これにより可変動弁式の 吸気弁の閉時期を制御して吸入空気量を制御する可変動 弁エンジンの制御装置において、

前記燃料噴射時期算出手段によって算出されて実際に燃料噴射を行う燃料噴射時期にて、燃料噴射量を前記燃料噴射量算出手段により最新に算出されている燃料噴射量 によって確定する燃料噴射量確定手段と、

燃料噴射量の確定と同時に、吸気弁閉時期を前記吸気弁 閉時期算出手段により最新に算出されている吸気弁閉時 期によって確定する吸気弁閉時期確定手段と、を設けた ことを特徴とする可変動弁エンジンの制御装置。

【請求項2】前記燃料噴射量算出手段及び前記吸気弁閉時期算出手段は、所定の時間周期で燃料噴射量及び吸気 20 弁閉時期を同時に算出するものであることを特徴とする請求項1記載の可変動弁エンジンの制御装置。

【請求項3】前記燃料噴射時期算出手段は、燃料噴射量及び吸気弁閉時期の算出と同時に、燃料噴射時期を算出するものであることを特徴とする請求項2記載の可変動弁エンジンの制御装置。

【請求項4】燃料噴射時期は、所定のクランク角位置にて、前記燃料噴射時期算出手段により最新に算出されている燃料噴射時期によって確定されることを特徴とする請求項1~請求項3のいずれか1つに記載の可変動弁エ 30 ンジンの制御装置。

【請求項5】前記燃料噴射量算出手段は、吸入空気量計測手段により計測される吸入空気量に基づいて燃料噴射量を算出するものであることを特徴とする請求項1~請求項4のいずれか1つに記載の可変動弁エンジンの制御装置。

【請求項6】前記燃料噴射時期算出手段は、エンジン回 転数及び燃料噴射量に基づいて燃料噴射時期を算出する ものであることを特徴とする請求項1~請求項5のいず れか1つに記載の可変動弁エンジンの制御装置。

【請求項7】前記吸気弁閉時期算出手段は、アクセル開度及びエンジン回転数に基づいて定められる目標空気量に応じて吸気弁閉時期を算出するものであることを特徴とする請求項1~請求項6のいずれか1つに記載の可変動弁エンジンの制御装置。

【請求項8】前記可変動弁式の吸気弁は、電磁駆動式であることを特徴とする請求項1~請求項7のいずれか1つに記載の可変動弁エンジンの制御装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

2

【発明の属する技術分野】本発明は、開閉時期を任意に 制御可能な可変動弁式の吸気弁を備え、吸気弁の閉時期 を制御して吸入空気量を制御する可変動弁エンジンの制 御装置に関する。

[0002]

【従来の技術】従来の可変動弁エンジンの制御装置としては、特開昭59-162312号公報に示されるように、吸気弁及び排気弁を電磁的に開閉制御すると共に、吸気弁及び排気弁の開閉タイミング及びリフト特性を運転状態に応じて可変とし、かつ吸気弁及び排気弁の開度を調整することによりエンジン出力の調整を行おうとするものがある。

【0003】更に、近年は、ポンプロスの低減による燃費向上を目的として、吸気弁の閉時期を制御(早閉じ制御)することにより、吸入空気量を制御して、ノンスロットル運転を行うものが注目され、その開発が進められている。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、吸気弁閉時期を制御して吸入空気量を制御する場合、燃料噴射量制御との同期がとられていないと、加減速時に、空燃比のずれを生じるという問題点があった。すなわち、前記公報に記載のように、所定の周期で、エンジン運転条件に基づいて吸気弁閉時期を算出すると共に、燃料噴射量を算出している場合、燃料噴射時期に比べ、吸気弁閉時期は遅いため、燃料噴射時期にて最新に算出されている燃料噴射量に基づいて燃料噴射した後に、吸気弁の閉じ制御を最新に算出されている吸気弁閉時期に基づいて制御すると、燃料噴射量算出に用いたエンジン運転条件と吸気弁閉時期の算出に用いたエンジン運転条件と吸気弁閉時期の算出に用いたエンジン運転条件と吸気弁閉時期の算出に用いたエンジン運転条件とが加減速時には異なるため、燃料噴射量制御と吸入空気量制御とがバラバラになって、空燃比のずれを生じるのである。

【0005】本発明は、このような従来の問題点に鑑み、燃料噴射量の制御と吸気弁閉時期の制御とを確実に同期させて、空燃比の制御精度を向上させることを目的とする。

[0006]

【課題を解決するための手段】このため、請求項1に係る発明では、図1に示すように、エンジン運転条件に基づいて燃料噴射量を算出する燃料噴射量算出手段と、エンジン運転条件に基づいて燃料噴射時期を算出する燃料噴射時期算出手段とを備えて、これらにより燃料噴射弁の燃料噴射を制御する一方、エンジン運転条件に基づいて吸気弁閉時期を算出する吸気弁閉時期算出手段を備えて、これにより可変動弁式の吸気弁の閉時期を制御して吸入空気量を制御する可変動弁エンジンの制御装置において、前記燃料噴射時期算出手段によって算出されて実際に燃料噴射を行う燃料噴射時期にて、燃料噴射量を前記燃料噴射量算出手段により最新に算出されている燃料

噴射量によって確定する燃料噴射量確定手段と、燃料噴射量の確定と同時に、吸気弁閉時期を前記吸気弁閉時期 算出手段により最新に算出されている吸気弁閉時期によって確定する吸気弁閉時期確定手段と、を設けたことを 特徴とする。

【0007】請求項2に係る発明では、前記燃料噴射量 算出手段及び前記吸気弁閉時期算出手段は、所定の時間 周期で燃料噴射量及び吸気弁閉時期を同時に算出するも のであることを特徴とする。請求項3に係る発明では、 前記燃料噴射時期算出手段は、燃料噴射量及び吸気弁閉 10 時期の算出と同時に、燃料噴射時期を算出するものであ ることを特徴とする。

【0008】請求項4に係る発明では、燃料噴射時期は、所定のクランク角位置にて、前記燃料噴射時期算出手段により最新に算出されている燃料噴射時期によって確定されることを特徴とする。請求項5に係る発明では、前記燃料噴射量算出手段は、吸入空気量計測手段により計測される吸入空気量に基づいて燃料噴射量を算出するものであることを特徴とする。

【0009】請求項6に係る発明では、前記燃料噴射時 20 期算出手段は、エンジン回転数及び燃料噴射量に基づいて燃料噴射時期を算出するものであることを特徴とする。請求項7に係る発明では、前記吸気弁閉時期算出手段は、アクセル開度及びエンジン回転数に基づいて定められる目標空気量に応じて吸気弁閉時期を算出するものであることを特徴とする。

【0010】請求項8に係る発明では、前記可変動弁式の吸気弁は、電磁駆動式であることを特徴とする。

[0 0 1 1]

【発明の効果】請求項1に係る発明によれば、吸気弁閉 30 時期を制御して吸入空気量を制御することにより、吸入空気量制御の応答性の高い可変動弁エンジンにおいて、実際に燃料噴射を行う燃料噴射時期にて、燃料噴射量を確定すると同時に、吸気弁閉時期を確定して、これ以降、実際の吸気弁閉時期までに、吸気弁閉時期を変更しないようにすることにより、燃料噴射量の制御と吸気弁閉時期の制御とを確実に同期させて、空燃比の制御精度を向上させることができる。

【0012】請求項2に係る発明によれば、所定の時間 周期で燃料噴射量及び吸気弁閉時期を同時に算出するこ 40 とで、これらを完全に同一のエンジン運転条件下で算出 して、より確実に同期させることができる。請求項3に 係る発明によれば、燃料噴射量及び吸気弁閉時期の算出 と同時に、燃料噴射時期を算出することで、燃料噴射時 期についても同一のエンジン運転条件下で算出できる。

【0013】請求項4に係る発明によれば、所定のクランク角位置にて燃料噴射時期を確定することで、燃料噴射時期の制御を確実化できる。請求項5に係る発明によれば、吸入空気量計測手段の計測結果に基づいて燃料噴射量を算出することで、空燃比の制御精度を更に向上で50

4

きる。請求項6に係る発明によれば、エンジン回転数及 び燃料噴射量に基づいて燃料噴射時期を算出すること で、燃料噴射時期を最適化できる。

【0014】請求項7に係る発明によれば、アクセル開度及びエンジン回転数に基づいて定められる目標空気量に応じて吸気弁閉時期を算出することで、要求トルクに応じた吸入空気量制御が可能となる。請求項8に係る発明では、電磁駆動式の吸気弁を用いることで、制御性が向上する。

[0015]

【発明の実施の形態】以下に本発明の一実施形態を図2~図11により説明する。図2は本発明の一実施形態を示す可変動弁エンジンのシステム図である。エンジン1の各気筒のピストン2により画成される燃焼室3には、点火栓4を囲むように、電磁駆動式の吸気弁5及び排気弁6を備えている。7は吸気通路、8は排気通路である。

【0016】吸気弁5及び排気弁6の電磁駆動装置(可変動弁装置)の基本構造を図3に示す。弁体20の弁軸21にプレート状の可動子22が取付けられており、この可動子22はスプリング23,24により中立位置に付勢されている。そして、この可動子22の下側に開弁用電磁コイル25が配置され、上側に閉弁用電磁コイル26が配置されている。

【0017】従って、開弁させる際は、上側の閉弁用電磁コイル26への通電を停止した後、下側の開弁用電磁コイル25に通電して、可動子22を下側へ吸着することにより、弁体20をリフトさせて開弁させる。逆に、閉弁させる際は、下側の開弁用電磁コイル25への通電を停止した後、上側の閉弁用電磁コイル26に通電して、可動子22を上側へ吸着することにより、弁体20をシート部に着座させて閉弁させる。

【0018】図2に戻って、吸気通路7には、各気筒毎の吸気ポート部分に、電磁式の燃料噴射弁9が設けられている。ここにおいて、吸気弁5、排気弁6、燃料噴射弁9及び点火栓4の作動は、コントロールユニット10により制御され、このコントロールユニット10には、エンジン回転に同期してクランク角信号を出力しこれによりエンジン回転数Neを検出可能なクランク角センサ11、アクセル開度(アクセルペダルの踏込み量)APOを検出するアクセルペダルセンサ12、吸気通路7にて吸入空気量Qaを計測するエアフローメータ13から、信号が入力されている。

【0019】この他、冷却水温Twを検出する水温センサ、排気中の酸素濃度を介して空燃比のリッチ・リーンを検出する酸素センサ等からも信号が入力されるが、図示は省略した。このエンジン1では、ポンプロスの低減による燃費向上を目的として、電磁駆動式の吸気弁5及び排気弁6のバルブタイミングを制御、特に吸気弁5の開時期(IVO)を排気上死点(TDC)付近の略一定

タイミングとして、閉時期 (IVC) を早閉じ制御することにより吸入空気量を制御して、ノンスロットル運転を行う。但し、所定のエンジン運転条件にて吸気通路7内に負圧を得る目的で、電制スロットル弁を設けてもよい。

【0020】燃料噴射弁9による燃料噴射量及び燃料噴射時期は、エンジン運転条件に基づいて制御するが、燃料噴射量は、基本的には、エアフローメータ13により検出される吸入空気量Qaに基づいて、所望の空燃比となるように制御する。点火栓4による点火時期は、エンジン運転条件に基づいて、MBT又はノック限界に制御する。

【0021】次に、燃料噴射量及び燃料噴射時期の制御、吸気弁閉時期による吸入空気量の制御について、更に詳細に、フローチャートにより説明する。図4は1msジョブである。ステップ1(図にはS1と記す。以下同様)では、吸入空気量計測手段としてのエアフローメータ(AFM)の出力電圧を読込んでA/D変換する。

【0022】ステップ2では、エアフローメータ出力特性に基づき、A/D変換値をリニアライズ処理して、吸 20入空気量Qaを得る。ステップ3では、4気筒の場合、 180° CA毎のタイミングか否かを判定し、NOの場合はステップ4へ、YESの場合はステップ5へ進む。すなわち、 180° CA間では、ステップ4でQaの積算を行い(Σ Qa+Qa)、 180° CA毎に、ステップ5で積算結果をシリンダ吸入空気量Qcylとする(Qcyl+\SigmaQa, Qcyl 確定後、 Σ Qa+0)。

【0023】ステップ6では、10ms毎のタイミングか否かを判定し、NOの場合は処理を終了し、YES (10ms毎のタイミング)の場合はステップ7へ進む。従って、ステップ7以降は実質的に10msジョブである。ステップ7では、次式のごとく、シリンダ吸入空気量Qcylに定数K#を乗じて、基本燃料噴射量(基本燃料噴射パルス幅)Tpを算出する。

 $[0\ 0\ 2\ 4]\ Tp = Qcyl \times K\#$

ステップ8では、目標当量比TFBYAを計算する。具体的には、次式のごとく、エンジン回転数Ne及び基本燃料噴射量Tpに基づいて定められる基本目標当量比KMR、水温Twから定められる水温補正分KTW、始動 40後時間等から定められる始動後補正分KASを加算して、目標当量比TFBYAを算出する。

【0025】TFBYA=KMR+KTW+KAS 尚、目標当量比TFBYAは、目標空燃比をtA/F、 理論空燃比を14.7とすると、TFBYA=14.7 /tA/Fによって表される。ステップ9では、過渡補 正係数(加減速壁流補正係数) KTRを計算する。具体 的には、水温Tw、基本燃料噴射量Tp、エンジン回転 数Neの関数として、吸気ポート壁流量を予測し、加速 時には壁流による燃料不足を補正すべく燃料噴射量を増 50 6

量補正するように、減速時には壁流による燃料過剰を補 正すべく燃料噴射量を減量補正するように、定める。

【0026】ステップ10では、次式のごとく、基本燃料噴射量Tpを、目標当量比TFBYA、過渡補正係数KTR、空燃比フィードバック補正係数α、学習補正係数αm、電圧補正分(無効噴射時間分)Tsにより補正して、燃料噴射量(燃料噴射パルス幅)Ti(ms)を算出する。

 $Ti = Tp \times TFBYA \times KTR \times \alpha \times \alpha m + Ts$ ここで、ステップ 7 ~ 1 0 の部分が燃料噴射量算出手段 に相当する。

【0027】ステップ11では、燃料噴射時期I/Tを計算する。具体的には、図8のマップを参照し、エンジン回転数Neと燃料噴射量Tiとから、燃料噴射時期I/T(排気上死点前CA; BTDC)を設定する。この部分が燃料噴射時期算出手段に相当する。ステップ12では、図5のフロー(ステップ21~ステップ26)に従って、吸気弁閉時期IVCを計算する。この部分が吸気弁閉時期算出手段に相当する。

【0028】図50IVC計算フローについて説明する。ステップ21では、基本目標空気量TTAを計算する。具体的には、図9のマップを参照し、アクセル開度 APOとエンジン回転数Neとから、要求トルク相当の基本目標空気量TTAを設定する。ステップ22では、アイドル空気量ISCを計算する。

【0029】具体的には、アイドル空気量ISCは、次式のように、アイドル制御分ISCQと負圧制御分BC Vとのうち大きい方とする。

ISC=MAX (ISCQ, BCV)

アイドル制御分ISCQは、次式のごとく、補機負荷 (エアコン、パワステ、電気負荷など)の状態に基づい て定められる補機負荷補正分ISCLDと、アイドル運 転時に実アイドル回転数を目標アイドル回転数と比較し て設定されるアイドル回転数フィードバック補正分であ る積分分ISCI及び比例分ISCPを加算して、算出 する。

[0030]

ISCQ=ISCLD+ISCI+ISCP 負圧制御分BCVは、吸気弁の早閉じ制御によりシリン ダ内の負圧が過大となってオイル上がりを生じるのを防 止すべく、エンジン回転数Neに応じて設定する。ステ ップ23では、次式のごとく、基本目標空気量TTA に、アイドル空気量ISCを加算して、目標空気量TT Pを算出する。

 $[0 \ 0 \ 3 \ 1] \ TTP = TTA + ISC$

ステップ24では、吸気弁閉時期IVC Φを計算する。 具体的には、図10のテーブルを参照し、目標空気量TTPから、吸気弁閉時期IVC(排気上死点後CA; ATDC)を設定する。尚、エンジン回転数Neによって吸入空気の慣性により充填効率が変化することから、 7

目標空気量TTPと、エンジン回転数Neとから、吸気弁閉時期IVCを設定するようにしてもよい。

【0032】ステップ25では、電磁駆動式の吸気弁の 閉指令から実際に閉じるまでの動作遅れ時間(例えば3 ms)をクランク角に変換することにより、遅れ角 I V D L Y を求める。ステップ26では、次式のごとく、吸気弁閉時期 I V C ϕ から遅れ角 I V D L Y を減算して、吸気弁閉時期(指令値) I V C を求める。

【0033】IVC=IVCφ-IVDLY 以上により処理を終了する。尚、吸気弁の開時期(IV ¹⁰ O) は排気上死点(TDC)付近の略一定タイミングと する。また、排気弁の開時期(EVO)及び閉時期(E VC)は、最も熱効率の良いタイミングとなるように制 御する。

【0034】図6はクランク角センサからの基準クランク角信号REF(4気筒の場合、180°CA毎に、例えば排気上死点前110°CAにて発生)に同期して実行されるREFジョブである。ステップ31では、10msジョブで算出されている最新の燃料噴射時期I/Tを、燃料噴射時期出力レジスタI/TOUTにセットす20る。この部分が燃料噴射時期確定手段に相当する。

【0035】これにより、その燃料噴射時期 I/Tになると、燃料噴射弁への燃料噴射パルス信号の出力が開始されて、燃料噴射が開始される。REFジョブでは、この他、ステップ32で、酸素センサからの信号に基づいて、空燃比フィードバック制御のための空燃比フィードバック補正係数 α の計算を行っている。また、ステップ33で、空燃比フィードバック補正係数 α の定常偏差を学習することにより、空燃比学習制御のための学習補正係数 α mの計算を行っている。

【0036】図7は実際の燃料噴射時期I/Tにて割込み処理されるI/T割込みジョブである。ステップ41では、10msジョブで算出されている最新の燃料噴射量(燃料噴射パルス幅)Tiを、燃料噴射量(燃料噴射パルス幅)出力レジスタTiOUTにセットする。この部分が燃料噴射量確定手段に相当する。

【0037】これにより、燃料噴射開始後、Ti時間経過すると、燃料噴射弁への燃料噴射パルス信号の出力が停止されて、燃料噴射が終了する。ステップ42では、10msジョブで算出されている最新の吸気弁閉時期(指令値)IVCを、吸気弁閉時期出力レジスタIVCOUTにセットする。この部分が吸気弁閉時期確定手段に相当する。

【0038】これにより、その吸気弁閉時期IVCになると、吸気弁の開弁用電磁コイルへの通電が停止される

R

と共に、閉弁用電磁コイルへの通電が開始されて、吸気 弁が閉弁する。図11はある気筒についてのタイミング チャートである。所定の時間周期、すなわち10ms毎 に、燃料噴射量Ti、燃料噴射時期I/T、吸気弁閉時期IVCが計算される。

【0039】ここにおいて、所定のクランク角位置、すなわち排気上死点前 110° CAの基準クランク角信号REFに同期して、燃料噴射時期 I/Tを、このときに最新に算出されている燃料噴射時期 I/Tによって確定する。確定された燃料噴射時期 I/Tになると、燃料噴射量 Tiを、このときに最新に算出されている燃料噴射量 Tiによって確定し、同時に、吸気弁閉時期 IVCを、このときに最新に算出されている吸気弁閉時期 IV Cによって確定する。言い換えれば、これ以降、実際の吸気弁閉時期 IV C を変更しない。

【0040】よって、燃料噴射量Tiの制御と吸気弁閉時期IVCの制御とを確実に同期させて、空燃比の制御精度を向上させることができる。尚、以上の実施形態では、可変動弁装置として、電磁駆動式のものを用いたが、油圧駆動式のものであってもよい。

【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明の構成を示す機能ブロック図

【図2】 本発明の一実施形態を示す可変動弁エンジンのシステム図

【図3】 吸排気弁の電磁駆動装置の基本構造図

【図4】 1msジョブ(及び10msジョブ)のフローチャート

【図5】 IVC計算のフローチャート

【図6】 REFジョブのフローチャート

【図7】 I/T割込みジョブのフローチャート

【図8】 I/T設定用マップを示す図

【図9】 TTA設定用マップを示す図

【図10】 IVC設定用テーブルを示す図

【図11】 ある気筒についてのタイミングチャート 【符号の説明】

1 エンジン

4 点火栓

30

5 電磁駆動式の吸気弁

6 電磁駆動式の排気弁

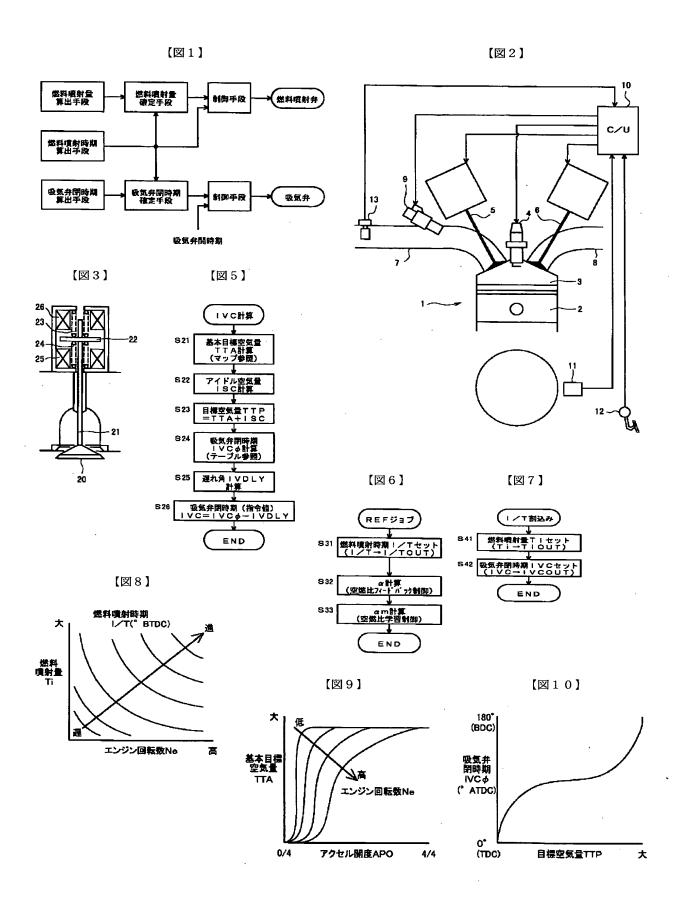
9 燃料噴射弁

10 コントロールユニット

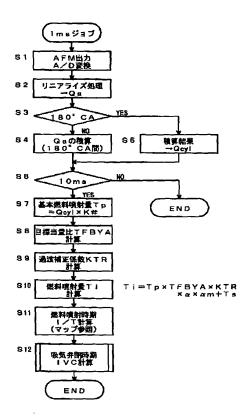
11 クランク角センサ

12 アクセルペダルセンサ

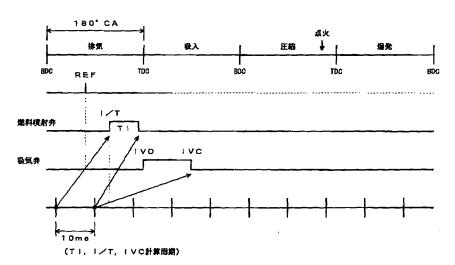
13 エアフローメータ



【図4】



【図11】



フロントページの続き

(51) Int. Cl. 7	識別記号	FΙ	テーマコード(参考)
F 0 2 D 41/34		F 0 2 D 41/34	E
43/00	3 0 1	43/00	3 0 1 H
			3 0 1 Z
45/00	3 6 6	45/00	3 6 6 F

Fターム(参考) 3G084 BA04 BA13 BA15 BA23 DA04

EB11 EB17 EC02 FA07 FA13

FA17 FA20 FA29 FA38

3G092 AA01 AA05 AA11 BA01 BA04

BB02 BB06 DA01 DA07 DD03

DG02 DG09 EA03 EB09 EC01

EC05 FA06 HA01Z HA13X

HA13Z HB01X HB01Z HB02X

HB02Z HE03Z HF08Z

3G301 HA01 HA19 JA03 LA07 LB02

MA01 MA12 MA19 NA03 NA04

NB14 NB15 ND01 ND21 PA01Z

PB03A PB03Z PB05A PB05Z

PD02Z PE03Z PE08Z PE10A

PE10Z PF03Z



PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 2000087766 A

(43) Date of publication of application: 28.03.00

(51) Int. Cl **F02D 13/02 F01L 9/04**

F02D 41/04

F02D 41/18

F02D 41/34 F02D 43/00

F02D 45/00

(21) Application number: 10253806

(71) Applicant:

NISSAN MOTOR CO LTD

(22) Date of filing: 08.09.98

(72) Inventor:

NAGAISHI HATSUO FUJIWARA KEISUKE

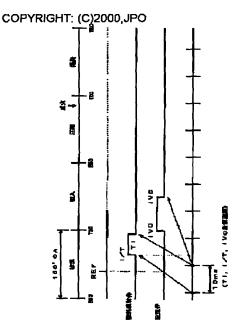
(54) CONTROL UNIT FOR VARIABLE VALVE ENGINE

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To increase the accuracy of air-fuel ratio control by reliably synchronizing the control of the injection quantity and that of the intake valve closing timing in cases where the air intake quantity is controlled by controlling the closing timing of the intake valve.

SOLUTION: The injection quantity Ti and the fuel injection timing I/T are calculated based on the engine operating conditions at 10 ms intervals. An intake valve closing timing JVC is calculated simultaneously. In accordance with a reference crank angle signal REF of the crank angle sensor, the fuel injection timing I/T is set in accordance with the most recently calculated fuel injection timing I/T at that time. Then, the injection quantity Ti for the fuel injection timing I/T is fixed in accordance with the most recently calculated fuel injection amount at that time. At the same time, the air intake valve closing timing

IVC is set in accordance with the most recently calculated air intake valve closing timing at that time.



PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-087766

(43) Date of publication of application: 28.03.2000

1)Int.CI.

F02D 13/02 F01L 9/04 F02D 41/04 F02D 41/18 F02D 41/34 F02D 43/00 F02D 45/00

1)Application number: 10-253806

(71)Applicant: NISSAN MOTOR CO LTD

2)Date of filing:

08.09.1998

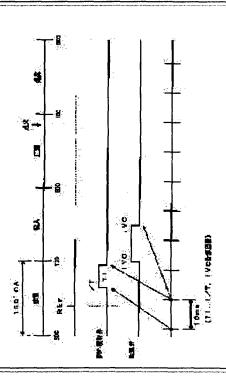
(72)Inventor: NAGAISHI HATSUO

FUJIWARA KEISUKE

4) CONTROL UNIT FOR VARIABLE VALVE ENGINE

7)Abstract:

ROBLEM TO BE SOLVED: To increase the accuracy of air-fuel ratio ontrol by reliably synchronizing the control of the injection quantity and at of the intake valve closing timing in cases where the air intake jantity is controlled by controlling the closing timing of the intake valve. OLUTION: The injection quantity Ti and the fuel injection timing I/T are alculated based on the engine operating conditions at 10 ms intervals. An take valve closing timing JVC is calculated simultaneously. In ocordance with a reference crank angle signal REF of the crank angle ensor, the fuel injection timing I/T is set in accordance with the most ecently calculated fuel injection timing I/T at that time. Then, the jection quantity Ti for the fuel injection timing I/T is fixed in accordance ith the most recently calculated fuel injection amount at that time. At ne same time, the air intake valve closing timing IVC is set in accordance ith the most recently calculated air intake valve closing timing at that me.



EGAL STATUS

Date of request for examination]

26.12.2001

Date of sending the examiner's decision of rejection] Kind of final disposal of application other than the xaminer's decision of rejection or application converted egistration]

Date of final disposal for application]

Patent number]

Date of registration]

Number of appeal against examiner's decision of ejection]

NOTICES *

upan Patent Office is not responsible for any images caused by the use of this translation.

This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely.

**** shows the word which can not be translated.

In the drawings, any words are not translated.

LAIMS

Claim(s)]

Plaim 1] A fuel-oil-consumption calculation means characterized by providing the following to compute fuel oil insumption based on engine operation conditions, It has a fuel-injection-timing calculation means to compute fuel jection timing based on engine operation conditions. The control unit of the good change valve engine which is juipped with an inlet-valve close time calculation means to compute inlet-valve close time based on engine operation mittent while controlling the fuel injection of a fuel injection valve by these. A fuel-oil-consumption decision means to scide fuel oil consumption with the fuel oil consumption currently computed by the newest by the aforementioned el-oil-consumption calculation means in the fuel injection timing which is computed by the aforementioned fuel-jection-timing calculation means, and actually performs fuel injection. An inlet-valve close time decision means to scide inlet-valve close time by the inlet-valve close time currently computed by the newest by the aforementioned let-valve close time calculation means simultaneously with decision of fuel oil consumption.

Claim 2] The aforementioned fuel-oil-consumption calculation means and the aforementioned inlet-valve close time ilculation means are the control unit of the good change valve engine according to claim 1 characterized by being hat computes simultaneously fuel oil consumption and inlet-valve close time by the predetermined time period. Claim 3] the control unit of the good change valve engine according to claim 2 characterized by the aforementioned iel-injection-timing calculation means being what computes calculation, simultaneously fuel injection timing of fuel 1 consumption and inlet-valve close time

Claim 4] Fuel injection timing is the control unit of the good change valve engine of any one publication of the claim characterized by deciding the fuel injection timing currently computed by the newest by the aforementioned fuel-jection-timing calculation means in the predetermined crank angle position - the claim 3.

claim 5] The aforementioned fuel-oil-consumption calculation means is the control unit of the good change valve agine of any one publication of the claim 1 characterized by being what computes fuel oil consumption based on the halation air content measured by the inhalation air-content measurement means - the claim 4.

laim 6] The aforementioned fuel-injection-timing calculation means is the control unit of the good change valve 1 igine of any one publication of the claim 1 characterized by being what computes fuel injection timing based on an 1 igine speed and fuel oil consumption - the claim 5.

Claim 8] the inlet valve of the aforementioned good change valve type -- electromagnetism -- the control unit of the pod change valve engine of any one publication of the claim 1 characterized by being a drive formula - the claim 7

[ranslation done.]

NOTICES *

upan Patent Office is not responsible for any umages caused by the use of this translation.

This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely. **** shows the word which can not be translated.

In the drawings, any words are not translated.

ETAILED DESCRIPTION

Detailed Description of the Invention]

0011

he technical field to which invention belongs] this invention is arbitrarily equipped with the inlet valve of a introllable good change valve type for an opening-and-closing stage, and relates to the control unit of the good lange valve engine which controls the closed stage of an inlet valve and controls an inhalation air content.

Description of the Prior Art] as a control unit of the conventional good change valve engine, it is shown in JP,59i2312,A -- as -- an inlet valve and an exhaust valve -- electromagnetism -- while carrying out opening-and-closing introl-like, there are some which are going to adjust an engine output by making adjustable the opening-and-closing ning and the lift property of an inlet valve and an exhaust valve according to operational status, and adjusting the bening of an inlet valve and an exhaust valve

003] Furthermore, by controlling the closed stage of an inlet valve in recent years for the purpose of the provement in mpg by reduction of a pump loss (already closing control), an inhalation air content is controlled, what reforms non throttle operation attracts attention, and the development is furthered.

004]

roblem(s) to be Solved by the Invention] However, when inlet-valve close time was controlled, an inhalation air intent was controlled and the synchronization with fuel-oil-consumption control was not taken, there was a trouble of oducing a gap of an air-fuel ratio, at the time of acceleration and deceleration. Namely, while computing inlet-valve ose time with a predetermined period like a publication based on engine operation conditions in the aforementioned ficial report When fuel oil consumption is being computed, it compares with fuel injection timing. Since inlet-valve ose time is late, If closing control of an inlet valve is controlled based on the inlet-valve close time currently imputed by the newest after carrying out fuel injection based on the fuel oil consumption currently computed by the west in fuel injection timing Since the engine operation conditions used for fuel-oil-consumption calculation differ om the engine operation conditions used for calculation of inlet-valve close time at the time of acceleration and celeration, fuel-oil-consumption control and inhalation air-content control become a rose rose, and produce a gap of air-fuel ratio.

005] In view of such a conventional trouble, this invention synchronizes certainly control of fuel oil consumption, ad control of an inlet-valve close stage, and aims at raising the control precision of an air-fuel ratio.

It has a el-injection-timing calculation means to compute fuel injection timing based on engine operation conditions as shown in <u>drawing 1</u>, It has a el-injection-timing calculation means to compute fuel injection timing based on engine operation conditions. While introlling the fuel injection of a fuel injection valve by these, it has an inlet-valve close stage calculation means to impute an inlet-valve close stage based on engine operation conditions. In the control unit of the good change valve igine which controls the closed stage of the inlet valve of a good change valve type by this, and controls an inhalation r content A fuel-oil-consumption decision means to decide fuel oil consumption with the fuel oil consumption irrently computed by the newest by the aforementioned fuel-oil-consumption calculation means in the fuel injection ning which is computed by the aforementioned fuel-injection-timing calculation means, and actually performs fuel jection, It is characterized by establishing an inlet-valve close stage decision means to decide an inlet-valve close age by the inlet-valve close stage currently computed by the newest by the aforementioned inlet-valve close stage loculation means simultaneously with decision of fuel oil consumption.

007] In invention concerning a claim 2, the aforementioned fuel-oil-consumption calculation means and the orementioned inlet-valve close stage calculation means are characterized by being what computes simultaneously

el oil consumption and an inlet-valve close stage by the predetermined time period. in invention concerning a claim the aforementioned fuel-injection-timing calculation means is characterized by being calculation of fuel oil nsumption and an inlet-valve close stage, simultaneously the thing which computes fuel injection timing 008] In invention concerning a claim 4, fuel injection timing is characterized by deciding the fuel injection timing rrently computed by the newest by the aforementioned fuel-injection-timing calculation means in the predetermined ank angle position. In invention concerning a claim 5, the aforementioned fuel-oil-consumption calculation means is aracterized by being what computes fuel oil consumption based on the inhalation air content measured by the halation air-content measurement means.

009] In invention concerning a claim 6, the aforementioned fuel-injection-timing calculation means is characterized being what computes fuel injection timing based on an engine speed and fuel oil consumption. In invention neerning a claim 7, the aforementioned inlet-valve close stage calculation means is characterized by being what mputes an inlet-valve close stage according to the target air content defined based on accelerator opening and an gine speed.

010] invention concerning a claim 8 -- the inlet valve of the aforementioned good change valve type -- extromagnetism -- it is characterized by being a drive formula

ffect of the Invention] By according to invention concerning a claim 1, controlling an inlet-valve close stage and introlling an inhalation air content An inlet-valve close stage is decided at the same time it decides fuel oil insumption in the fuel injection timing which actually performs fuel injection in the high good change valve engine the responsibility of inhalation air-content control, by the actual inlet-valve close stage after this By making it not ange an inlet-valve close stage, control of fuel oil consumption and control of an inlet-valve close stage can be nehronized certainly, and the control precision of an air-fuel ratio can be raised.

012] According to invention concerning a claim 2, by the predetermined time period, these can be completely mputed under the same engine operation conditions, and can be more certainly synchronized by computing nultaneously fuel oil consumption and an inlet-valve close stage. according to invention concerning a claim 3, it is mputable under the engine operation conditions same also about fuel injection timing by computing calculation, nultaneously fuel injection timing of fuel oil consumption and an inlet-valve close stage

013] According to invention concerning a claim 4,-izing of the control of fuel injection timing can be carried out zertain] by deciding fuel injection timing in a predetermined crank angle position. According to invention concerning claim 5, the control precision of an air-fuel ratio can be further improved by computing fuel oil consumption based the measurement result of an inhalation air-content measurement means. According to invention concerning a claim fuel injection timing can be optimized by computing fuel injection timing based on an engine speed and fuel oil insumption.

014] According to invention concerning a claim 7, the inhalation air-content control according to demand torque is tained by computing an inlet-valve close stage according to the target air content defined based on accelerator sening and an engine speed. invention concerning a claim 8 -- electromagnetism -- a controllability improves by ing the inlet valve of a drive formula

015]

imbodiments of the Invention] <u>Drawing 2 - drawing 11</u> explain 1 operation gestalt of this invention below. <u>Drawing 2</u> the system chart of the good change valve engine in which 1 operation gestalt of this invention is shown. an ignition ug 4 is surrounded in the combustion chamber 3 formed by the piston 2 of each cylinder of an engine 1 -- as -- ectromagnetism -- it has the inlet valve 5 and exhaust valve 6 of a drive formula 7 is an inhalation-of-air path and 8 is flueway.

016] the electromagnetism of an inlet valve 5 and an exhaust valve 6 -- the basic structure of a driving gear (good lange valve gear) is shown in drawing 3. The plate-like needle 22 is attached in the valve stem 21 of a valve element 1, and this needle 22 is energized by the center valve position with springs 23 and 24. and this needle 22 bottom -- the 0 ject for valve opening -- electromagnetism -- a coil 25 arranges -- having -- a top -- the object for valve closing -- ectromagnetism -- the coil 26 is arranged

017] therefore, the time of making it open -- the object for upper valve closing -- electromagnetism -- the object for alve opening of the bottom after stopping the energization to a coil 26 -- electromagnetism -- the lift of the valve ement 20 is carried out, and it is made to open by energizing in a coil 25 and adsorbing a needle 22 with the down de on the contrary, the time of making the valve close -- the object for lower valve opening -- electromagnetism -- the oject for valve closing of the bottom after stopping the energization to a coil 25 -- electromagnetism -- the sheet oction is sat and a valve element 20 is made to close by energizing in a coil 26 and adsorbing a needle 22 with the up de

- 018] It returns to <u>drawing 2</u> and the electromagnetic fuel injection valve 9 is formed in the inhalation-of-air path 7 at e suction-port portion for every cylinder. In here, the operation of an inlet valve 5, an exhaust valve 6, a fuel injection alve 9, and an ignition plug 4 is controlled by the control unit 10, synchronizing with engine rotation, a crank angle gnal is outputted to this control unit 10, and the signal is inputted into it from the crank angle sensor 11 which can engine speed Ne by this, the accelerator pedal sensor 12 which detects the accelerator opening (the amount of odding of an accelerator pedal) APO, and the air flow meter 13 which measures the inhalation air content Qa at the halation-of-air path 7.
- 019] In addition, illustration was omitted although the signal was inputted from the coolant temperature sensor which steets the cooling water temperature Tw, the oxygen sensor which detects rich RIN of an air-fuel ratio through the tygen density under exhaust air. a purpose [improvement / by reduction of a pump loss with this engine 1 / in mpg]-carrying out -- electromagnetism -- by already closing a closed stage (IVC) and controlling control, especially the sen stage (IVO) of an inlet valve 5 for the valve timing of the inlet valve 5 of a drive formula, and an exhaust valve 6 abbreviation fixed timing near an exhaust air top dead center (TDC), an inhalation air content is controlled and non rottle operation is performed However, on predetermined engine operation conditions, in the inhalation-of-air path 7, ou may prepare a ** system throttle valve in order to obtain negative pressure.
- 020] Although the fuel oil consumption and fuel injection timing by the fuel injection valve 9 are controlled based on Igine operation conditions, fundamentally, fuel oil consumption is controlled based on the inhalation air content Qa steeted by the air flow meter 13 to become a desired air-fuel ratio. Ignition timing by the ignition plug 4 is controlled MBT or a knock limitation based on engine operation conditions.
- 021] Next, a flow chart explains control of fuel oil consumption and fuel injection timing, and control of the halation air content by the inlet-valve close stage still in detail. <u>Drawing 4</u> is 1ms job. Step 1 (it is described in awing as S1.) In it being the same as that of the following, the output voltage of the air flow meter (AFM) as an halation air-content measurement means is read, and A/D conversion is carried out.
- 022] At Step 2, based on an air flow meter output property, linear rise processing of the A/D-conversion value is rried out, and the inhalation air content Qa is acquired. In the case of a 4-cylinder, at Step 3, it judges whether it is e timing for every 180-degreeCA, and in NO, it progresses to Step 4, and, in YES, progresses to Step 5. Namely, tween 180-degreeCAs, Qa is integrated at Step 4 (sigma Qa<-sigma Qa+Qa), and it is the cylinder inhalation air intent Qcyl about an addition result at Step 5 for every 180-degreeCA. It carries out (after Qcyl <-sigmaQa and Qcyl ecision, sigmaQa<-0).
- 023] At Step 6, it judges whether it is the timing in every 10ms, in NO, processing is ended, and, in YES (timing in very 10ms), it progresses to Step 7. Therefore, it is 10ms job substantially after Step 7. At Step 7, it is the cylinder halation air content Qcyl like the following formula. The basic fuel oil consumption (basic fuel-injection pulse width) 3 is computed by multiplying by constant K#.
- 024] The target equivalent ratio TFBYA is calculated at the Tp=Qcyl xK# step 8. Specifically, the target equivalent tio TFBYA is computed like the following formula by adding a part for the after [starting] amendment KAS defined om the water temperature amendment part KTW defined from the basic target equivalent ratio KMR defined based 1 an engine speed Ne and the basic fuel oil consumption Tp, and water temperature Tw, the time after starting, etc. 1025] It is expressed by TFBYA=14.7-/tA/F, when TFBYA=KMR+KTW+KAS, in addition the target equivalent tio TFBYA set a target air-fuel ratio tA/F and it sets theoretical air fuel ratio to 14.7. At Step 9, the transient prection factor (acceleration-and-deceleration wall style correction factor) KTR is calculated, the shortage of fuel recifically predict a suction-port wall flow rate as a function of water temperature Tw, the basic fuel oil consumption p, and an engine speed Ne, and according to a wall style in the time of acceleration -- it should amend -- fuel oil nsumption -- an increase-in-quantity amendment -- the overfuel according to a wall style in the time of a slowdown see -- it should amend -- fuel oil consumption -- a loss-in-quantity amendment -- it sets like
- 1026] At Step 10, fuel oil consumption (fuel-injection pulse width) (ms) Ti is computed like the following formula by part for the target equivalent ratio TFBYA, the transient correction factor KTR, the air-fuel ratio feedback correction ctor alpha, study correction-factor alpham, and the voltage amendment Ts (a part for invalid injection time) nending the basic fuel oil consumption Tp.
- i=TpxTFBYAxKTRxalphaxalpha m+Ts -- here, the portion of Steps 7-10 is equivalent to a fuel-oil-consumption ilculation means
- 1027] Fuel-injection-timing I/T is calculated at Step 11. Specifically with reference to the map of <u>drawing 8</u>, fuel-jection-timing I/T (before [an exhaust air top dead center] CA;**BTDC) is set up from an engine speed Ne and fuel 1 consumption Ti. This portion is equivalent to a fuel-injection-timing calculation means. At Step 12, the inlet-valve ose stage IVC is calculated according to the flow (Step 21 Step 26) of <u>drawing 5</u>. This portion is equivalent to an let-valve close stage calculation means.

028] The IVC calculation flow of <u>drawing 5</u> is explained. The basic target air content TTA is calculated at Step 21. pecifically with reference to the map of <u>drawing 9</u>, the basic target air content TTA of demand torque is set up from e accelerator opening APO and an engine speed Ne. At Step 22, the idle air content integrated storage controls is loulated.

029] Specifically, the idle air content integrated storage controls is made into the larger one in for the idle control art ISCQ and the negative pressure control BCV like the following formula.

C=MAX(ISCQ,BCV)

ne idle control part ISCQ adds and computes the auxiliary machinery load amendment part ISCLD defined based on e state of auxiliary machinery loads (an air-conditioner, PAWASUTE, electric load, etc.), the integration part ISCI hich is a part for the idle rpm feedback amendment set up in real idle rpm as compared with target idle rpm at the ne of idle operation, and the proportionality part ISCP like the following formula.

part for the ISCQ=ISCLD+ISCI+ISCP negative pressure control BCV is set up according to an engine speed Ne that should prevent the negative pressure in a cylinder already becoming excessive by closing control, and producing [of inlet valve] an oil riser. At Step 23, the target air content TTP is computed like the following formula by adding the le air content integrated storage controls to the basic target air content TTA.

031] Inlet-valve close stage IVCphi is calculated at the TTP=TTA+integrated storage controls step 24. Specifically ith reference to the table of <u>drawing 10</u>, the inlet-valve close stage IVC (after [an exhaust air top dead center] A;**ATDC) is set up from the target air content TTP. In addition, since a charging efficiency changes with the inertia inhalation air, you may make it set up the inlet-valve close stage IVC from the target air content TTP and an engine seed Ne by the engine speed Ne.

032] Step 25 -- electromagnetism -- angle of lag IVDLY is calculated by changing a time delay (for example, 3ms) operation until it actually closes from closed instructions of the inlet valve of a drive formula into a crank angle At ep 26, like the following formula, angle of lag IVDLY is subtracted from inlet-valve close stage IVCphi, and it asks r the inlet-valve close stage (instruction value) IVC.

1033] Processing is ended more than by IVC=IVC phi-IVDLY. In addition, let the open stage (IVO) of an inlet valve the abbreviation fixed timing near an exhaust air top dead center (TDC). Moreover, the open stage (EVO) and osed stage (EVC) of an exhaust valve are controlled to become timing with the most sufficient thermal efficiency.

- 1034] Drawing 6 is a REF job performed synchronizing with the criteria crank angle signal REF (it generates for very 180-degreeCA for example, in before [an exhaust air top dead center] 110-degreeCA in the case of a 4-vlinder) from a crank angle sensor. At Step 31, the newest fuel-injection-timing I/T currently computed by the job for 3 ms is set to fuel-injection-timing output register I/TOUT. This portion is equivalent to a fuel-injection-timing accision means.
- 1035] Thereby, if it becomes the fuel-injection-timing I/T, the output of the fuel-injection pulse signal to a fuel ejection valve will be started, and fuel injection will be started. In addition to this by the REF job, the air-fuel ratio redback correction factor alpha for air-fuel ratio feedback control is calculated at Step 32 based on the signal from an kygen sensor. Moreover, study correction-factor alpham for air-fuel ratio learning control is calculated at Step 33 by arrning the steady-state deviation of the air-fuel ratio feedback correction factor alpha.
- Drawing 7 is a I/T interruption job by which interrupt processing is carried out in actual fuel-injection-timing T. At Step 41, the newest fuel oil consumption (fuel-injection pulse width) Ti currently computed by the job for 10ms set to fuel-oil-consumption (fuel-injection pulse width) output register TiOUT. This portion is equivalent to a fuel-il-consumption decision means.
- 1037] Thereby, after a fuel-injection start, if Ti time progress is carried out, the output of the fuel-injection pulse gnal to a fuel injection valve will be suspended, and fuel injection will be completed. At Step 42, the newest inletalve close stage (instruction value) IVC currently computed by the job for 10ms is set to inlet-valve close stage output egister IVCOUT. This portion is equivalent to an inlet-valve close stage decision means.
-)038] if this becomes the inlet-valve close time IVC -- the object for valve opening of an inlet valve -- lectromagnetism -- while energization of KOIRUHE is stopped -- the object for valve closing -- electromagnetism -- ne energization to a coil is started and an inlet valve closes the valve Drawing 11 is a timing chart about a certain ylinder. Fuel oil consumption Ti, fuel-injection-timing I/T, and the inlet-valve close time IVC are calculated 10ms of predetermined time period, every [i.e.,].
-)039] In here, fuel-injection-timing I/T is decided by fuel-injection-timing I/T currently computed by the newest at nis time synchronizing with the criteria crank angle signal REF of a predetermined crank angle position, i.e., before an exhaust air top dead center] 110-degreeCA. If it becomes fixed fuel-injection-timing I/T, fuel oil consumption Ti rill be decided with the fuel oil consumption Ti currently computed by the newest at this time, and the inlet-valve

ose stage IVC will be simultaneously decided by the inlet-valve close stage IVC currently computed by the newest at is time. In other words, after this, even if the inlet-valve close stage IVC will newly be computed by the actual inlet-live close stage IVC, the inlet-valve close stage IVC is not changed.

040] Therefore, control of fuel oil consumption Ti and control of the inlet-valve close time IVC can be synchronized rtainly, and the control precision of an air-fuel ratio can be raised. in addition -- the above operation form -- as a pod change valve gear -- electromagnetism -- although the thing of a drive formula was used, you may be the thing of hydraulic-drive formula

'ranslation done.]

NOTICES *

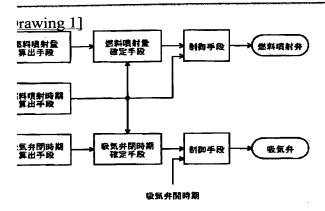
pan Patent Office is not responsible for any mages caused by the us of this translation.

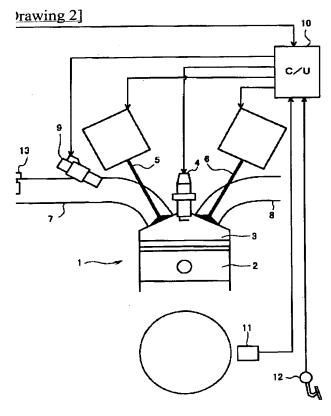
This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely.

**** shows the word which can not be translated.

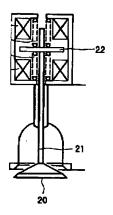
In the drawings, any words are not translated.

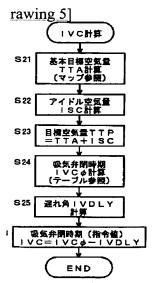
RAWINGS

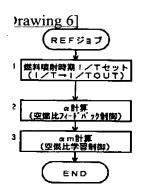


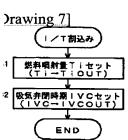


Orawing 3]

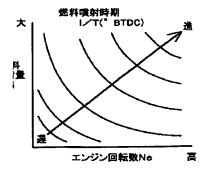


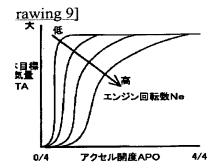


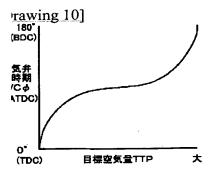




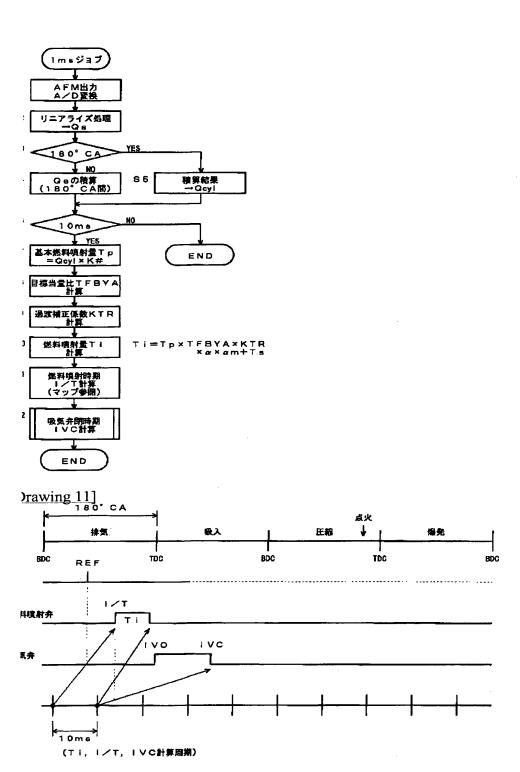
Drawing 8]







rawing 4]



[ranslation done.]